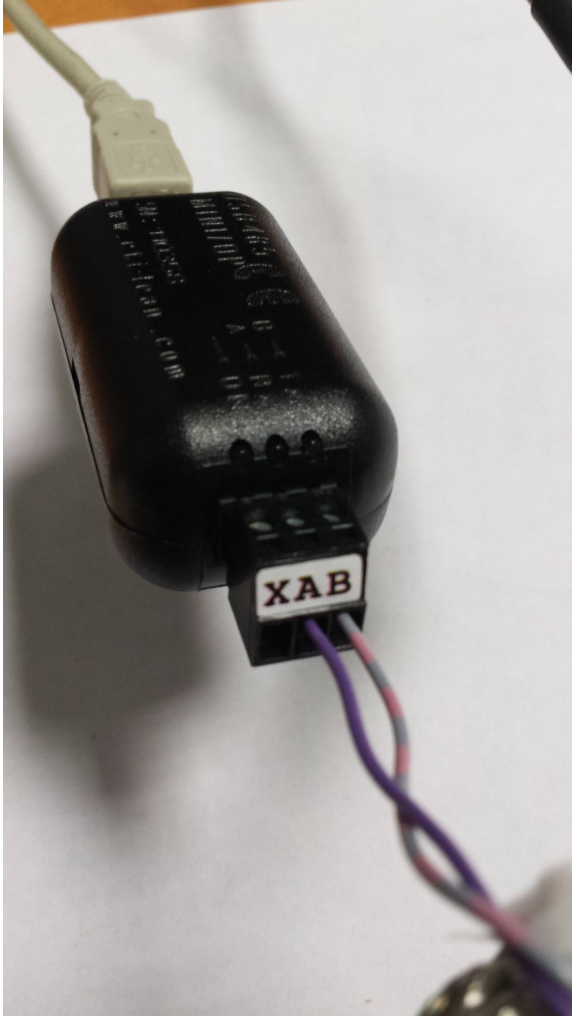


Verbinden des K4-Motors mit dem RS485-Adapter (86023)



Die violette Litze (PIN 10) und die grau-rosa Litze (PIN 11) werden wie links abgebildet mit dem Adapter verschraubt.